

6.8 Компенсация реактивной мощности в сетях со специфическими нагрузками

К специфическим нагрузкам относятся приемники с нелинейной нагрузкой (нелинейные ВАХ), вентильные преобразователи, нагрузка с резко переменным графиком, несимметричная нагрузка. Характерная особенность такой нагрузки проявляется в создании несинусоидальности напряжения, значительных отклонениях приводящих к размаху напряжения, несимметрии.

Чисто нелинейные элементы - описываются нелинейными дифференциальными уравнениями.

Вопрос о возможности установки компенсирующих устройств рассматривается по специфике нагрузки.

Условие применения для вентильных преобразователей:

$$\frac{S_K}{S_{H,J}} \ge 200\tag{6.17}$$

Условие применения для других нелинейных нагрузок

$$\frac{S_K}{S_{H.J.}} \ge 100 \tag{6.18}$$

где S_K – мощность короткого замыкания, MBA

S_{н.л} – суммарная мощность нелинейной нагрузки, MBA.

Если указанные условия выполняются, то КУ выбираются по общей методике.

Для нелинейной нагрузки выбор КУ зависит от несинусоидальности напряжения. При коэффициенте несинусоидальности k_{HC} менее 5% рекомендуются батареи конденсаторов в комплекте с защитным реактором и фильтром. Мощность также определяется из условия баланса реактивной мощности.

Для резко переменной нагрузки следует выбирать быстродействующие источники реактивной мощности (ИРМ), основанные на принципе прямой или косвенной компенсации.

При несимметрии напряжения более 2% следует применять симметрирующие и фильтро-симметрирующие устройства.

2 стр.

7 ПОТЕРИ МОЩНОСТИ И ЭЛЕКТРОЭНЕРГИИ

7.1 Потери мощности в трансформаторах

Потери мощности в трансформаторах складываются из потерь активной и реактивной мощности.

Активные потери состоят из потерь, идущих на нагрев обмоток трансформатора и потерь, зависящих от тока нагрузки, потерь на нагрев стали не зависящих от нагрузки.

Потери на нагрев обмоток

$$\Delta P = 3I^2 R_{\rm T} = 3 \left(\frac{S}{\sqrt{3}U} \right)^2 R_T = \frac{S^2}{U^2} R_T = \frac{P^2 + Q^2}{U^2} R_T$$
 (7.1)

где R_T – активное сопротивление трансформатора

$$R_{\rm T} = \frac{\Delta P_M U_{\rm H}^2}{S_H^2} \tag{7.2}$$

 ΔP_M – активные потери в меди обмотки, кВт

 S_H – номинальная мощность трансформатора, кВА.

Полные активные потери определяются суммой выше названных потерь

$$\Delta P_T = \Delta P + \Delta P_{CT} = \frac{P^2 + Q^2}{U^2} R_T + \Delta P_{CT}$$
 (7.3)

где ΔP_{CT} – потери в стали, кВт.

При известной нагрузке по паспортным данным можно рассчитать потери

$$\Delta P_T = \Delta P + \Delta P_{CT} = \Delta P_{M.H} \left(\frac{S}{S_H}\right)^2 + \Delta P_{CT}$$
 (7.4)

или

$$\Delta P_T = \Delta P + \Delta P_{CT} = k_3^2 \Delta P_{M.H} + \Delta P_{CT}$$

где $k_3 = \beta$ - коэффициент загрузки трансформатора,

 $\Delta P_{M,H}$ – номинальные активные потери в меди.

Реактивные потери - потери, вызванные рассеянием магнитного потока в трансформаторе, зависящие от тока нагрузки и потерь на намагничивание.

Потери, вызванные рассеянием магнитного потока

$$\Delta Q = 3I^2 x_T = \frac{P^2 + Q^2}{II^2} x_T \tag{7.5}$$

 x_{T} – реактивное сопротивление обмоток трансформатора, равное

$$x_T = \frac{U_K}{100} \cdot \frac{U_H^2}{S_H} \tag{7.6}$$

U_К – напряжение короткого замыкания трансформатора, %

Полные реактивные потери трансформатора, также определяются суммой потерь

$$\Delta Q_{\rm T} = \Delta Q + \Delta Q_{\mu} = \frac{P^2 + Q^2}{U^2} x_T + \Delta Q_{\mu}$$
 (7.7)

где $\Delta Q_{\mu} = \Delta Q_{XX}$

$$\Delta Q_{\mu} = \frac{i_{XX}}{100} S_{H} \tag{7.8}$$

 i_{XX} - ток холостого тока, %

Полные реактивные потери с учетом каталожных данных трансформатора

$$\Delta Q_{T} = \Delta Q + \Delta Q_{\mu} = 3I^{2}x_{T} + \Delta Q_{\mu} = 3I^{2}\frac{u_{K}}{100} \cdot \frac{U^{2}}{S_{H}^{2}} + \frac{i_{XX}}{100}S_{H}$$
 (7.9)

или

$$\Delta Q_{\rm T} = \Delta Q + \Delta Q_{\mu} = \frac{S_H}{100} \left(u_K k_3^2 + i_{XX} \right)$$
 (7.10)

При передаче реактивной мощности появляются потери активной мощности, определяемые экономическим эквивалентом реактивной мощности $k_{\rm ЭK}$. Приведенные потери активной мощности на холостом ходу с учетом передачи реактивной мощности определяются

$$\Delta P_0 = \Delta P_{CT} + k_{\text{DK}} \Delta Q_{\text{M}} \tag{7.11}$$

Приведенные потери активной мощности при коротком замыкании с учетом передачи реактивной мощности определяются

$$\Delta P_K' = \Delta P_M + k_{2K} \Delta Q_M \tag{7.12}$$

При наличии на ПС n одинаковых параллельно работающих трансформаторов, приведенные активные потери мощности составят

$$\Delta P_{T}' = n\Delta P_{CT} + \left(\frac{\Delta P_{M}}{n}\right) \cdot \left(\frac{S_{P}}{S_{H}}\right)^{2} \tag{7.13}$$

Для практических расчетов потери мощности в трансформаторах рассчитываются по выражениям:

активные потери

КЗ.

$$\Delta P = n \cdot \left(\Delta P_{XX} + k_3^2 \cdot \Delta P_{K3} \right), \tag{7.14}$$

где n — число трансформаторов подстанции, ΔP_{XX} , ΔP_{K3} - паспортные данные трансформатора, $k_3 = S_P/(n\cdot S_{\rm H.T})$ - коэффициент загрузки трансформатора, реактивные потери

$$\Delta Q = n \cdot \left(\Delta Q_{XX} + k_3^2 \cdot \Delta Q_{K3} \right), \tag{7.15}$$

где $\Delta Q_{XX} = \frac{I_{XX}}{100} S_{H.T}$, $\Delta Q_{K3} = \frac{U_{K3}}{100} S_{H.T}$ - потери в режиме XX и режиме

Значения потерь учитываются при определении мощности нагрузки на высоком напряжении трансформатора в форме Ф202-90 таблицы электрических нагрузок.

7.2 Потери электроэнергии в в трансформаторах

Потери активной электроэнергии в меди можно определить по потерям мощности в меди ΔP_M , максимальной нагрузке S_P и времени потерь τ . Время

потерь определяется $\tau = f(T_H, \cos \varphi)$ по кривым рисунок 7.1, где $\cos \varphi$ принимается неизменным за определенное время (сутки, год).

$$\Delta W_M = \Delta P_{M.H} \left(\frac{S_P}{S_H}\right)^2 \tau \tag{7.16}$$

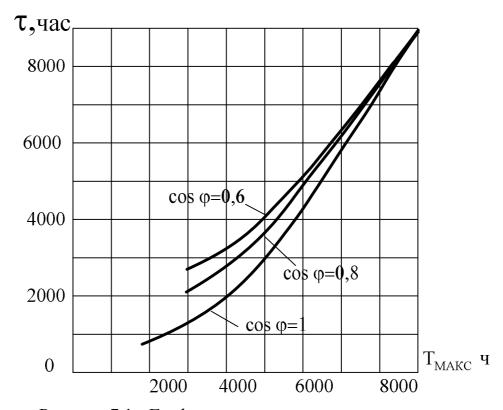


Рисунок 7.1 - График определения времени потерь τ

Потери активной электроэнергии в стали определяются потерями мощности на холостом ходу и продолжительностью включения трансформатора

$$\Delta W_{CT} = \Delta P_{CT} T_B \tag{7.17}$$

где $\Delta P_{CT} = \Delta P_{XX}$

5 стр.

Суммарные активные потери электроэнергии

$$\Delta W = \Delta P_{M.H} \left(\frac{S_P}{S_H}\right)^2 \tau + \Delta P_{CT} T_B = \Delta P_{M.H} k_3^2 \tau + \Delta P_{CT} T_B$$
 (7.18)

Суммарные реактивные потери электроэнергии определяются по реактивным потерям мощности с учетом времени потерь и времени включения трансформатора

$$\Delta V = \Delta Q \tau + \Delta Q_{\mu} T_B = \frac{u_K S_H}{100} \tau + \frac{i_{XX} S_H}{100} T_B$$
 (7.19)

ИЛИ

$$\Delta V = \Delta Q \tau + \Delta Q_{\mu} T_B = \frac{S_H}{100} \left(u_K k_3^2 \tau + i_{XX} T_B \right)$$
 (7.20)

7.3 Потери мощности и электроэнергии в реакторах

Потери мощности в реакторе определяются величиной потерь активной мощности в реакторах

$$\Delta P_P = k_3^2 \, 3\Delta P_{\mathrm{H},\Phi} \tag{7.21}$$

где $\Delta P_{\mathrm{H.\Phi}}$ - номинальные потери активной мощности одной фазы в реакторе

 $k_3 = I/I_H\,$ - коэффициент загрузки реактора по току.

Потери реактивной мощности в реакторе

$$\Delta Q_P = k_3^2 3\Delta Q_{\mathrm{H},\Phi} \tag{7.21}$$

где $\Delta Q_{\mathrm{H.\Phi}}$ - номинальные потери реактивной мощности одной фазы в реакторе

Потери энергии на фазу активной и реактивной мощностей

$$\Delta W_P = \Delta P_P T_B \tag{7.22}$$

$$\Delta V_P = \Delta Q_P T_R. \tag{7.23}$$

Проектирование систем з	электроснабжения
-------------------------	------------------

7	стп
/	CIP.

К.З. Абенова

7.4 Потери мощности и электроэнергии в воздушных и кабельных линиях

Потери мощности и электроэнергии в линиях определяются по среднеквадратичному току для любого числа электроприемников с длительным режимом и для повторно-кратковременного режима с числом приемников более 20, с коэффициентом формы $k_{\Phi} = 1,05 \div 1,1$

$$\Delta P = 3I_{CK}^2 R \cdot 10^{-3} \tag{7.24}$$

$$\Delta W = \Delta P T_B \tag{7.25}$$

Среднеквадратичный ток — эквивалентный ток, который проходя по линии за время T_B , вызывает те же потери мощности и электроэнергии, что и действительный изменяющийся за то же время, ток. Среднеквадратичный ток определяется по среднему току и коэффициенту формы графика нагрузки.

$$I_{CK} = k_{\Phi} I_{CP} \tag{7.26}$$

где средний ток

$$I_{CP} = \frac{W}{T_B \sqrt{3} U_{\rm H} \cos \varphi_{\rm CP,H}}$$
 (7.27)

где W – расход активной электроэнергии за время T_B , $\cos \phi_{CP,H}$ - средневзвешенный коэффициент мощности.

Потери реактивной мощности и реактивной энергии

$$\Delta Q = 3I_{CK}^2 \ X \cdot 10^{-3} \tag{7.28}$$

$$\Delta V = \Delta Q T_R \tag{7.29}$$

Зная расход электроэнергии за определенное время, а также максимальную мощность нагрузки, можно найти время T_{MAKC} . Время в течении которого, линия могла бы передать эту электроэнергию с максимальной нагрузкой.

$$T_{MAKC} = \frac{W}{P_{MAKC}} \tag{7.30}$$

 T_{MAKC} — время использования максимума нагрузки определяется характером производства и сменностью работы. В среднем для осветительной нагрузки оно составляет 1500-2000 часов, для односменных предприятий — (1800-2500), для 2-х сменных — (3500-4500), для 3-х сменных — (5000-7000).

Также можно определить максимальный ток за определенный промежуток времени

$$I_{MAKC} = \frac{W}{T_{MAKC}\sqrt{3}U_{\rm H}\cos\varphi_{\rm CP,H}}$$
 (7.31)

Потери энергии можно определить через время потерь т

$$\Delta W = 3I_{MAKC}^2 R \cdot \tau \tag{7.32}$$

$$\Delta V = 3I_{MAKC}^2 X \cdot \tau \tag{7.33}$$

Через потери энергии можно определить потери мощности

$$\Delta P = \Delta W / \tau \tag{7.34}$$

$$\Delta Q = \Delta V / \tau \tag{7.35}$$

7.5 Потери в линиях

Потери активной мощности в трехфазной линии

$$\Delta P_{JI} = 3I_{\rm M}^2 R = \frac{P_M^2 + Q_{\rm M}^2}{U_{JJ}^2} R, \qquad (7.36)$$

потери реактивной мощности в линии

$$\Delta Q_{\mathcal{I}} = 3I_{\mathcal{M}}^2 \{ = \frac{P_M^2 + Q_{\mathcal{M}}^2}{U_H^2} X$$
 (7.37)

где I_{M} – расчетный ток нагрузки,

R и X – активное и реактивное сопротивление линии,

 P_{M} – расчетная активная мощность,

Q_м – расчетная реактивная мощность

9 стр.	К.З. Абенова	Проектирование систем электроснабжения
--------	--------------	--

Потери энергии в линии зависят от соѕф и числа часов использования максимума нагрузки, активные потери равны

$$\Delta W_{\Pi} = \Delta P \cdot \tau \tag{7.38}$$

реактивные потери равны

$$\Delta V_{\pi} = \Delta Q \cdot \tau \tag{7.39}$$

где τ - время потерь определяется по рисунку 7.1.

7.6 Пути снижения потерь электроэнергии

- 1) Рациональный выбор числа и мощности трансформаторов
- 2) Исключение режима XX при малых загрузках
- 3) Количество одновременно работающих трансформаторов выбирается из условия минимума потерь
- 4) Снижение потерь в линиях снижением сопротивления (параллельное включение)
 - 5) Повышение уровня напряжения
- 6) При выборе схемы электроснабжения принимать вариант без реактора или с минимальными потерями в реакторе
- 7) Формирование более равномерного графика нагрузки. Это позволит снизить суммарный максимум нагрузки при неизменяемой установленной мощности и обеспечить питание большего числа потребителей
- 8) Снижение активного сопротивления шинопроводов, что достигается соответствующим расположением шин и конфигурацией шинного пакета (2-4 полосы на фазу)
- 9) Экономное и рациональное использование расходование электроэнергии, чему способствует чистота световых проемов, чистка светильников, побелка помещений, правильное размещение осветительных приборов, своевременное включение и отключение светильников, применение энергосберегающих ламп.